

Robotinho tritt für Freiburg an

Abstimmung entschieden: Humanoid mit großem Namen

Am Ende war es spannend wie in einem WM-Finale: Tausende Nutzer von heute.de und ZDF.de haben entschieden und für Freiburgs neuen humanoiden Roboter einen wirklich weltmeisterlichen Namen gefunden - Robotinho.

29.04.2006



Robotinho aus Freiburg

Auch die Aufrufe in der Freiburger Lokalpresse haben das Blatt nicht mehr wenden können: Mit einem hauchdünnen Vorsprung von vier Stimmen setzte sich Robotinho gegen den heimlichen Favoriten, Albert Ludwig (Namensgeber der dortigen Universität), durch. So allerdings lehnt sich der Name an einem ebenfalls denkbar guten Vorbild an: Ronaldinho, derzeit Weltfußballer des Jahres.

Dose auf Platz drei

Zahlreiche Nutzer hätten sich den Freiburger Humanoiden auch als Miroslav Dose vorstellen können - dieser Vorschlag kam auf Platz drei.

MEDIATHEK



► Mediathek

Alle Videos zum RoboCup 2006

Robotinho ist der Stolz der Universität Freiburg, die ihre Mannschaft in Bremen in der Teen-Size-Klasse der humanoiden Liga in antreten lässt. Die Freiburger gehören zu den erfolgreichsten deutschen Roboter-Kickern. Sie waren drei Mal Weltmeister in der Middle-Size-Liga, haben diese Klasse aber aufgegeben. Bei den Humanoiden wurden die Freiburger beim letztjährigen RoboCup in Osaka Vize-Weltmeister.

Die Sieger

Sieger gab es auch bei den Teilnehmern des Gewinnspiels: Das Wochenende in Bremen - samt Besuch beim RoboCup - hat *Jörg Kuchheuser* aus Windeck gewonnen. Platz zwei, die Playstation Portable von Sony, geht an *Dimitri Almeida* aus Freiburg. Für den Drittplatzierten, *Klaus Stiedenrod* aus Schöneck, gibt es das 6er-Set Mainzelmännchen-Fußballtassen in Porzellan.

HINTERGRUND

► Thema RoboCup 2006

Die Mainzelmännchen-Fußballtassen in Keramik gehen an *Thomas Nüsse* (Wiesbaden) *Reinhold Enzmann* (Chemnitz), *Benjamin Baumann* (Grosslangheim), *Fabian Bürger* (Ennepetal), *Hendrik Schmale* (Leverkusen), *Teresa Schmidt* (Duisburg), *Klaus Schulz* (Habichtswald) für die Plätze vier bis zehn.